

DETERMINAÇÃO DE COORDENADAS ATRAVÉS DE SATÉLITES

Eng.º Ariel Mera Valverde

Assessor Técnico da Cruzeiro do Sul

Conferência Pronunciada no I Simpósio
Brasileiro de Geodésia por Satélites —
(Clube de Engenharia 25-7-1974)

Descreveremos a seguir a aplicação do efeito Doppler na determinação das coordenadas de um ponto partindo das informações emitidas pelo Satélite.

Relembremos rapidamente que o efeito Doppler é produzido pela variação da freqüência de uma onda ao propagar-se com uma certa velocidade, dentro de um meio elástico contínuo, emitida por uma fonte que se desloca também no mesmo meio, e recebida por um ponto em movimento neste mesmo meio.

A aplicação do princípio relativista da não variação das leis físicas respeita as transformações de Lorentz, permite uma interpretação simples do fenômeno, no caso das ondas luminosas e eletromagnéticas.

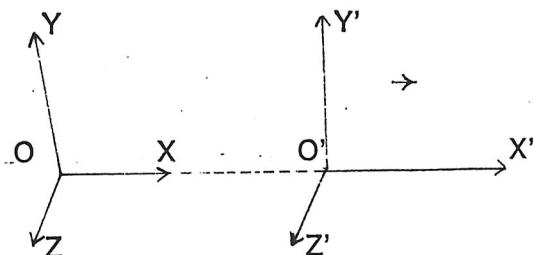


FIG. 1

Sejam 2 sistemas de referências como na figura 1

$O (X, Y, Z, T)$

sistema de coordenadas ao qual está referida a fonte emissora.

$O' (X', Y', Z', T')$

sistema de coordenadas ao qual está referida o receptor.

Ambos os sistemas movem-se relativamente na direção de

$O X \equiv O' X'$

A equação de uma onda vibrante, eletromagnética referida ao primeiro sistema é:

$$s = a \cos 2\pi n \left(t - \frac{x}{c} \right)$$

Sendo

s a elongação

a a amplitude

n a freqüência

t o tempo contado a partir do início da primeira vibração

c a velocidade da luz no vácuo.

Se a onda se propaga no sentido $O X$, a fase no sistema

$O (X, Y, Z, T)$

é igual a:

$$2\pi n \left(t - \frac{x}{c} \right)$$

As equações de transformação de Lorentz neste caso são:

$$(1) \quad x' = \frac{x - vt}{\sqrt{1 - \beta^2}}; \quad y' = y; \quad z' = z;$$

$$t' = \frac{t - \frac{xv}{c^2}}{\sqrt{1 - \beta^2}}; \quad \beta = \frac{v}{c}$$

Aplicando-as para transformar a fase ao sistema

$O' (X', Y', Z', T')$

obtemos:

$$(2) 2\pi n \left(t - \frac{x}{c}\right) = 2\pi n \left(\frac{t' + \frac{vx}{c^2}}{\sqrt{1-\beta^2}} - \frac{x' + vt'}{\sqrt{1-\beta^2}}\right)$$

E como

$$2\pi n' \left(t' - \frac{x'}{c}\right)$$

é a fase no sistema

$$O' (X', Y', Z', T')$$

que deve ser igual à transformada no 1.º sistema

$$(3) 2\pi n' = 2\pi n \left(\frac{t' + \frac{vx}{c^2}}{\sqrt{1-\beta^2}} - \frac{x' + vt'}{c\sqrt{1-\beta^2}}\right)$$

desenvolvendo a equação anterior chega-se a:

$$(4) n' = n \frac{1 - \frac{v}{c}}{\sqrt{1-\beta^2}}$$

e no caso que a velocidade, V , não seja colinear com $00'$ devemos tomar a componente nessa direção, ou seja:

$$v \cos \theta;$$

temos então que:

$$(5) n' = n \frac{1 - \frac{v \cos \theta}{c}}{\sqrt{1-\beta^2}} \dots [1]$$

é a equação que relaciona as freqüências medidas nos 2 sistemas de referências.

No caso da determinação das coordenadas de uma estação utilizando os satélites NNSS temos uma interessante aplicação daquele princípio.

Se chamamos FS a freqüência do Satélite, e F a freqüência recebida, aplicando a equação [1] anterior:

$$(6) \frac{F}{FS} = \frac{1 - \frac{v \cos \theta}{c}}{\sqrt{1-\beta^2}} \dots [2]$$

O incremento instantâneo do raio vetor observador — satélite é:

$$(7) \frac{dr}{dt} = \dot{r} = v \cos \theta$$

Substituindo em [2] obtemos:

$$(8) r = c \left[1 - \frac{F}{FS}\right] \sqrt{1-\beta^2}$$

raiz pelo binônimo:

$$(9) \dot{r} = c \left[1 - \frac{F}{FS}\right] \left(1 + \frac{1}{2} \beta^2 + \dots\right)$$

Desprezando os termos de ordem superior nos quais, c , encontra-se no denominador:

$$(10) r = \frac{c}{FS} [FS - F]$$

Agora FS e F não são valores medidos, mas sim FB , o qual é o valor que resulta da subtração de uma freqüência conhecida, gerada internamente no receptor, da F recebida

$$FB = FR - F$$

$$(11) r = \frac{c}{FS} [FB - (FR - FS)]$$

e agora se integrarmos esta equação no intervalo de tempo no qual a defasagem Doppler é contada, obtemos a equação básica que relaciona a variação das freqüências com a diferença da distância:

$$\Delta r = \int_t^{t+\Delta t} r dt = \frac{c}{FS} \int_t^{t+\Delta t} FB dt -$$

$$(12) - \frac{c}{FS} \int_t^{t+\Delta t} (FR - FS) dt \quad [3]$$

Chamando

$$I = \int_t^{t+\Delta t} FB dt,$$

e observando que a segunda integral pode-se considerar constante devido à alta estabilidade das freqüências de Satélite e do receptor:

$$(13) \Delta r_{e,i,j} = \frac{c}{FS} [I_{i,j} - (FR - FS) \Delta t] \quad [4]$$

i, j , são duas posições consecutivas, do Satélite.

Geometricamente l_{ij} é o seguinte:

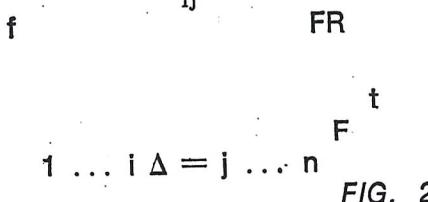


FIG. 2

Cálculo das coordenadas da estação:

$$(14) \quad r_{e,k} = [x - \bar{x}_k]^2 + (y - \bar{y}_k)^2 + (z - \bar{z}_k)^2]^{1/2} \quad \dots [5]$$

é a equação de observação da distância, satélite/estação. (FIG. 3).

$$X, Y, Z, \bar{X}_k, \bar{Y}_k, \bar{Z}_k,$$

são coordenadas cartesianas da estação e do satélite no instante k referidas a um sistema fixo da terra.

O modelo matemático que relaciona a diferença de distâncias entre duas posições sucessivas de um satélite em movimento "1" e "2" e as coordenadas da estação e:

$$r_{e,1} - r_{e,2} - \Delta r_{e,1,2} = 0 \quad [6]$$

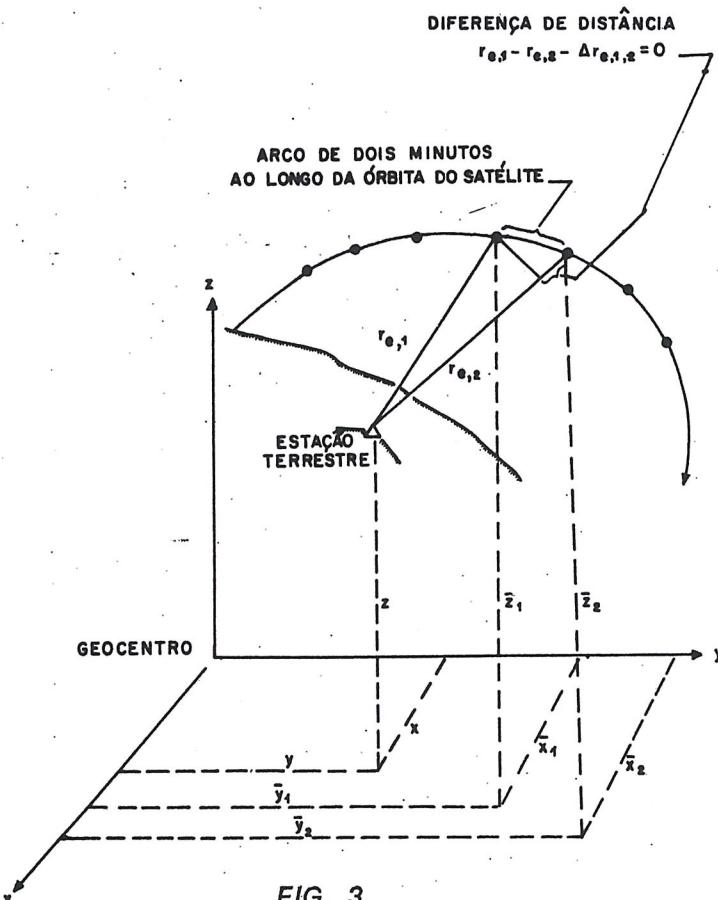


FIG. 3

$$r_{e,1}; r_{e,2}$$

em coordenadas cartesianas são da forma da equação | 5 |

$$(15) \Delta r_{e,1,2} = \frac{C}{FS} [l_{1,2} - (FR - FS) \Delta t] \dots [4]$$

de acordo com | 4 |

Substituindo em | 6 | e resolvendo para as observações l , obtemos a seguinte equação:

$$l_{1,2} = [(x - \bar{x}_1)^2 + (y - \bar{y}_1)^2 + (z - \bar{z}_1)^2]^{1/2} -$$

$$(16) - [(x - \bar{x}_2)^2 + (y - \bar{y}_2)^2 + (z - \bar{z}_2)^2]^{1/2} +$$

$$+ (FR - FS) \Delta t \dots [7]$$

Para cada observação Doppler existirá uma equação deste tipo. Uma passagem simples de um satélite em uma estação terrestre dura no máximo 18 minutos, o que significa que fornecerão 9 observações e portanto 9 equações | 7 |, devendo proceder-se a um ajustamento das mesmas pelo método dos mínimos quadrados.

Como as equações | 7 | não são lineares, deverão ser previamente linearizadas para obter-se as incógnitas X, Y, Z .

As coordenadas cartesianas do satélite não são conhecidas diretamente mas podem ser calculadas partindo das informações emitidas pelo próprio Satélite sobre suas efemérides, que são pré-computadas e extrapoladas para cada período de 16 horas, ou conhecendo-se a posterior, as efemérides reais do dia e no instante nos quais as emissões das freqüências forem recebidas.

As coordenadas assim obtidas, são definidas num sistema topocêntrico considerado sobre um elipsóide de referência que em nosso caso é o NWL 9 D.

Por último, a fim de que possam ser utilizados em nossos sistemas devem-se transformar até os Datuns CÓRREGO, CHUÁ ou SAD 69.